

BATERIOVÝ DETEKTOR POHYBU FGMS-001 V2.4 INSTALAČNÍ MANUÁL

Detektor pohybu Fibaro je univerzální vícenásobný Z-Wave detektor/snímač. Kromě PIR detektoru pohybu obsahuje i snímač teploty a měření intenzity světla. Snímač je vybaven vestavěným akcelerometrem/snímačem otřesů pro detekci pokusu o vyřazení z funkce. Detektor pohybu je bateriové zařízení a umožňuje snadnou a rychlou instalaci na libovolný povrch. Indikační LED umožňuje signalizovat detekci pohybu, výši teploty, pracovní režim a indikovat přítomnost sítě Z-Wave. Detektor je možno použít pro bezpečnostní aplikace a ovládání světel.

SPECIFICKACE

Napájení:	CR123A baterie, 3.6 VDC
Legislativní shoda:	LVD 2006/95/WE EMC 2004/108/WE R&TTE 1999/5/WE RoHS II
Doporučená instalační výška:	2,4m
Rozsah pracovních teplot:	0-40°C
Rozsah měřených teplot:	-20 to 100°C
Přesnost měření teploty:	0,5°C (v rozsahu 0°C-40°C)
Rozsah měření intenzity světla:	0-32000 Lux
Protokol rádiové sítě:	Z-Wave
Pracovní frekvence:	869 MHz EU; 908 MHz US; 921 MHz ANZ; 869 MHz RU;

Dosah: až 50m otevřený prostor až 30m v interiéru (v závislosti na použitých stavebních materiálech)

Technické informace

- Modul lze připojit k Z-Wave řídicí jednotce FIBARO a jiných výrobců.
- Detekuje pohyb osob vestavěným PIR detektorem.
- Obsahuje snímač teploty.
- Obsahuje snímač intenzity světla.
- Jednoduchá instalace na zeď, strop, nebo jiný povrch.
- Chráněn proti demontáži a odcizení – při zachycení otřesů posílá zprávu řídicí jednotce.
- Signalizace detekce pohybu a teploty světlem indikační LED diody.
- Jednoduchý režim detekce otřesů půdy (zemětřesení).

UPOZORNĚNÍ

Před instalací detektoru se důkladně seznáme s instrukcemi z tohoto návodu. Nedodržení pokynů z návodu může být nebezpečné popřípadě v rozporu s platnou legislativou. Výrobce, Fibar Group Sp. z o.o., není zodpovědný za případné škody způsobené nedodržením pokynů z tohoto návodu.

UPOZORNĚNÍ

Při instalaci dodržujte požadavky místní legislativy. Při instalaci používejte pouze odpovídající nářadí a vybavení a obejte, aby bylo v pořádku. Při instalaci ve výškách je doporučeno vénovat zvýšenou pozornost stavu použitých žebříků a plošin.

UPOZORNĚNÍ

Při nedodržení správného instalačního postupu nebo instalaci v nevhodném prostředí není zaručeno správné fungování detektoru/snímače. Je doporučeno provést všechna bezpečnostní opatření pro zajištění bezpečnosti osob a majetku.

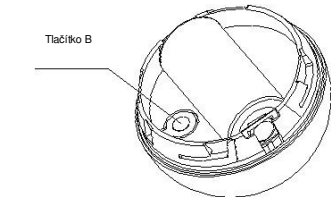
I. Použité pojmy:

- **Přihlášení do sítě Z-Wave (INCLUSION)** – poslání identifikační zprávy "Node Info" do řídicí jednotky HC 2, která si prvek zapamatuje
- **Odhlášení ze sítě (Removing, EXCLUSION)** – odstranění záznamu o prvku ze seznamu autorizovaných zařízení dané Z-Wave sítě
- **Navázání na další prvek (ASSOCIATION)** – vytvoření vazby mezi prvky pro přímé ovládání dalšího prvku Z-Wave sítě, bez komunikace přes řídicí jednotku. (přiznání vybraného modulu do seznamu prvků ovládaných z tohoto prvku)
- **Vícekanálové navázání (MultiChannelAssociation)** - přímé ovládání několika dalších prvků Z-Wave sítě

II. Připojení modulu do sítě Z-Wave

Pro připojení detektoru k síti Z-Wave použijte tlačítko B uvnitř detektoru.

- 1) Vložte baterii a zkontrolujte, že kryt je správně uzamčen – indikační tečka je kompletní, a že detektor je v přímém dosahu řídicí jednotky (bez retransace přes jiný prvek).
- 2) V menu řídicí jednotky aktivujete režim učení (přidání / odebrání modulu) viz návod k řídicí jednotce HC2.
- 3) Třikrát **rychle** stisknete tlačítko B, indikační LED detektoru se rozsvítí modře.
- 4) Řídicí jednotka identifikuje a připojí detektor do sítě Z-Wave
- 5) Počkejte, dokud řídicí jednotka nedokončí konfiguraci detektoru.
- 6) Je-li to třeba (pro dokončení konfigurace jednotkou) probudte detektor z úsporného režimu/spánku trojitým stiskem tlačítka B.
- 7) LED dioda se rozsvítí modře pro potvrzení probuzení detektoru, a pak počkejte až jednotka dokončí konfiguraci detektoru.



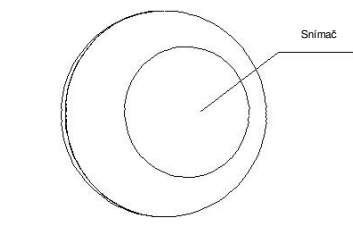
Obr 1 – umístění tlačítka B.

III. Odpojení detektoru ze sítě Z-Wave

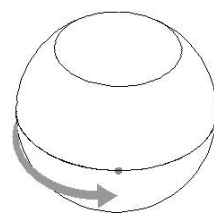
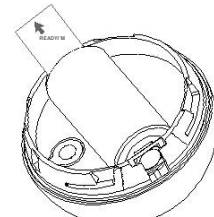
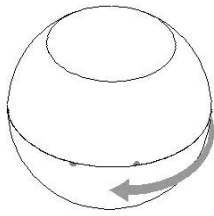
- 1) Zkontrolujte, že je připojeno napájení
- 2) V menu řídicí jednotky aktivujete režim učení (přidání / odebrání modulu) viz návod k řídicí jednotce HC2.
- 3) Třikrát **rychle** stisknete tlačítko B uvnitř detektoru.
- 4) LED dioda se rozsvítí modře pro potvrzení odpojení detektoru

IV. Instalace detektoru

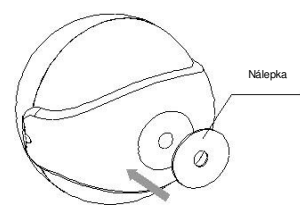
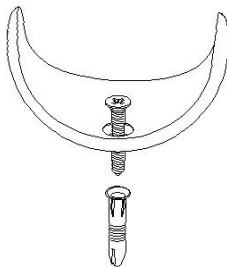
- 1) Připojte detektor do sítě Z-Wave (viz odstavec II). Pozor – připojení lze provést pouze v přímém dosahu řídicí jednotky!
- 2) Instalujte detektor v zvoleném místě.
- 3) Jestliže je detektor již přihlášen do sítě Z-Wave, probudte jej z úsporného režimu trojitým stiskem tlačítka B
- 4) Upevněte detektor do držáku.
- 5) Zkontrolujte funkce detektoru – ověřte, že LED indikuje detekci pohybu v požadovaných prostorách.
- 6) Proveďte test sítě Z-Wave pro ověření spojení s jednotkou.



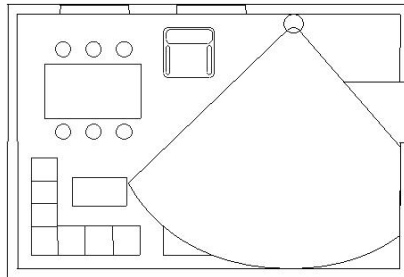
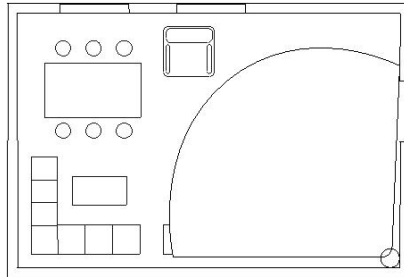
Obr 2 – Detektor pohybu, umístění snímače intenzity světla a indikační LED.



Obr. 3 – příprava detektoru pohybu na instalaci.



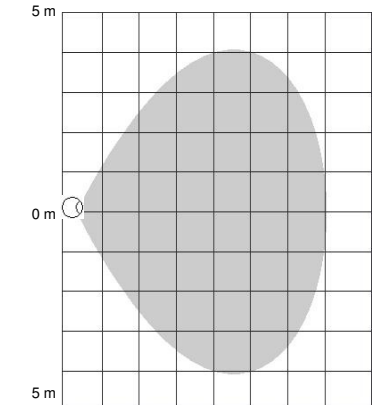
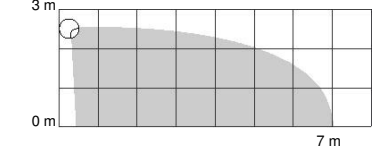
Obr. 4 – Schéma instalace detektoru pohybu Fibaro



Obr. 5 – Doporučené umístění oblastí detekce pohybu detektoru.

V. Detekční charakteristika a prostředí instalace

Na obr 6 je znázorněn detekční diagram PIR detektoru pohybu. Detektor pohybu musí být instalován osou detekční charakteristiky kolmo na směr pohybu osob (na směr průchodu dveřmi). Skutečný dosah detektoru může být ovlivněn vlivy prostředí (teplota). V případě výskytu falešných poplachů zkontrolujte, zda-li se v sítěžené oblasti nevyskytují pohybující se předměty – rostliny, reklamní poutače, dveře, ventilátory apod. Falešné poplachy mohou být rovněž způsobeny pohybem vzduchu s výrazně odlišnou teplotou – výdechy klimatizací, ohřívaců a vzhduchotechniky. Jestliže detektor trvale hlásí falešné poplachy bez zjevné příčiny, zkuste jej přemístit.



Obr. 6 – Detekční diagram detektoru pohybu Fibaro

VI. Poznámky k instalaci

Detektor nesmí po nainstalování mířit na zdroje tepla (radiátory, krby, vaňové apod.), a na silné zdroje světla (přímý sluneční svit, veřejné osvětlení, reflektory...). Nezaměřujte detektor do oblastí s výskytem proudění vzduchu (výdechy vzhduchotechniky, ventilátory počítačů, průvan stěrbinou pod dveřmi...). Detektor je možno upevnit přilepením, nebo přišroubováním.

VII. RESET PARAMETRŮ DETEKTORU

Reset detektoru vymaže nastavení provedené uživatelem z paměti EPROM, včetně informací o připojení k síti Z-Wave.

Postup provádění resetu:

- 1) Zkontroluje, že je detektor napájen z dobré baterie
- 2) Stisknete a držete mikrospínač B na dobu 4-6sekund dokud indikační LED dioda nepotvrdí vstup do druhé úrovně menu.
- 3) Uvolníte mikrospínač B.
- 4) Kliknete mikrospínačem B ještě jednou. Indikační LED dioda se rozsvítí červeně a pak zhasne pro potvrzení úspěšného provedení resetu.



POZNÁMKA
Resetování detektoru nezajistí automatické vymazání informací o modulu z paměti Z - Wave sítě v řídicí jednotce (záznam o modulu zůstane zachován). Před resetováním detektoru odstraňte (vymažte) záznam o detektoru v menu řídicí jednotky, viz návod k řídicí jednotce HC2.

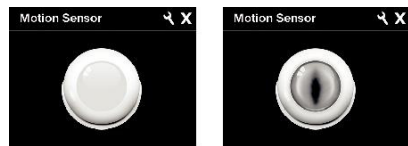
VIII. Použití detektoru v síti Z-WAVE

Detektor obsahuje detektor pohybu, snímač intenzity jasu a snímač teploty což z něj činí tzv. vícekanálové zařízení. V síti Z-Wave na řídicí jednotce HC-2 se tedy detektor bude zobrazovat jako tři zařízení (dle verze FW jednotky).



POZNÁMKA
Možnost použití funkcí detektoru závisí na typu řídicí jednotky Z-Wave síť. Některé funkce detektoru nemusí být řídicími jednotkami jiných výrobců podporovány. Ověřte použitelnost funkcí s dodavatelem jednotky.

Pohyb, hodnoty teploty a intenzity světla jsou prezentovány v rozhraní jednotky Home Center 2 následujícími ikonami:



IX. ASOCIACE

Vytvoření přímé vazby mezi moduly (asociace), umožňuje detektoru přímo (bez účasti řídicí jednotky) ovládat další moduly přihlášené v síti Z-Wave – např. spínače, zásuvky, stmívače, žaluziové moduly, RGBW moduly nebo scény (Scény pouze prostřednictvím jednotky HC2).

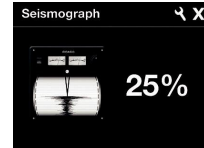


POZNÁMKA
Vytvoření přímé vazby mezi moduly- asociace, umožňuje přímý přenos povelů mezi moduly bez účasti řídicí jednotky. Detektor tak může ovládat další moduly, i v případě že řídicí jednotka HC2 je vyprutá nebo poškozena.

Detektor umožňuje použití tří nezávislé skupiny vazeb (asociací):
1 skupina asociací je přifazena stavu zařízení - posílá povely třídy BASIC SET při detekci pohybu.
2 skupina asociací je přifazena těsovému ochrannému snímači - ALARM GENERIC control frame bude poslán při aktivaci oftesového snímače.
3 skupina asociací Do této skupiny může být přihlášeno jen jedno zařízení. Ve výchozím nastavení je nastaveno hlášení stavu na řídicí jednotku HC2. Je doporučeno toto nastavení neměnit. Detektor umožňuje připojení max. 5 jednorvkových zařízení/modulů a 5 vícekanálových (multichannel) zařízení do každé skupiny asociací. Z těchto pěti je vždy jedna vazba rezervována pro řídicí jednotku HC2.

X. REŽIM DETEKCE ZEMĚTŘESENÍ

Detektor je možno nastavit jako jednoduchý detektor zemětřesení nastavením parametru 24 na hodnotu 4. Zpráva s intenzitou vibrací (bez fyzikální jednotky) bude posílána v intervalech specifikovaných parametru 22. První zpráva bude posílána ihned po zachycení vibrací. Minimální intenzita vibrací, které způsobí poslání zprávy se nastavuje v parametru 20. Nejsou-li vibrace dále detekovány, zprávy se přestanou posílat. Řídicí jednotka zobrazuje detektor zemětřesení následujícím způsobem:



XI. SNÍMAČ ORIENTACE DTEKTORU

Detektor pohybu má vestavěný akcelerometr. Při nastavení parametru 24 na hodnotu 2 nebo 3, bude řídicí jednotka Z-Wave informována o orientaci (natočení) detektoru v prostoru.

XII. LED indikace a nastavení

Detektor je vybaven indikační LED diodou, která umožňuje signalizovat režim detektoru a poplachy. Dále může indikační LED signalizovat pokrytí sítě Z-Wave a aktuální teplotu.

Stavy indikačních LED a jejich význam:

- 1) Barva signalizace detekce pohybu bude závislá na teplotě. Barvy a signalizační režim se nastavuje v parametru 80.
- 2) Tamper alarm je signalizován střídavým blikáním červená - modrá - bílá.
- 3) Indikace odeslání Z-Wave Node Info je signalizována modrým světlem. Zpráva „Node Info command frame“ je poslána pokaždé při probuzení detektoru.

Pro vstup do nastavovacího MENU detektoru stisknete a držete mikrospínač B na dobu nejméně 3 s, v MENU je každá nastavená seke indikována následujícími barvami:
 Fialová – Test dosahu Z-Wave sítě
 Žlutá - kompletní reset detektoru.

XIII. Z-WAVE RANGE TEST

Detektoru pohybu obsahuje vestavěnou funkci indikací dosahu signálu vysílaného z řídicí jednotky Z-Wave.

Pro otestování dosahu:

1. Stisknete a držete mikrospínač B na 2-4 sec dokud se LED nerozsvítí fialově
2. Uvolníte mikrospínač B
3. Krátce stisknete mikrospínač B.
4. LED začne barevným světlem signalizovat typ pokrytí sítě Z-Wave – viz níže popsaná významy.
5. Po ukončení režimu indikace dosahu signálu, krátce stisknete mikrospínač B.

Signalizované typy pokrytí sítě Z-Wave:

- LED bliká zeleně** – Zásuvka se pokouší vytvořit přímé (bez retranslace dalším modulem) spojení s řídicí jednotkou. Jestliže se nepodaří spojit přímo s jednotkou, zásuvka se pokouší vytvořit spojení, přenášené přes dostupné moduly (retranslaci). Hledání trasy s retranslací je indikováno žlutým blikáním LED.
- LED svítí zeleně** – Zásuvka se úspěšně vytvořila přímé spojení s řídicí jednotkou.
- LED bliká žlutě** – detektor se pokouší vytvořit nepřímé spojení s řídicí jednotkou přes dostupné moduly (retranslaci).
- LED svítí žlutě** – detektor úspěšně vytvořil spojení s řídicí jednotkou routované přes dostupné moduly. Po dvou sekundách se detektor opět pokouší vytvořit přímé spojení s řídicí jednotkou, což bude indikováno zeleným blikáním LED.
- LED bliká fialově** – Detektor je umístěn téměř mimo dosah sítě Z-Wave. Úspěšné vytvoření spojení s řídicí jednotkou bude indikováno žlutým světlem. Je třeba posílat síť Z-Wave nebo přemístit detektor.
- LED svítí červeně** -neúspěšný pokus o připojení k řídicí jednotce přímo i retranslaci

XIV. Poznámky k bateriovému napájení

Životnost detektoru při provozu na baterii je ve výchozím nastavení cca 2 roky. Stav baterie je indikován v rozhraní řídicí jednotky HC2. Červená ikona baterie znamená, že baterie potřebuje vyměnit. Aby jste předešli hlášení poplachu od aktivace ochranného kontaktu při výměně baterie, vymažte druhou skupinu asociací a nastavte nulovou citlivost oftesového detektoru (Parametr 20 nastavte na hodnotu 0).

Jestliže dochází k rychlému vybití baterie, proveďte následující nastavení, které mohou být příčinou snížené životnosti batene:
 - Interval probouzení (Wake up interval) je nastaven příliš krátký – prodlužte jej.
 - Zprávy o teplotě a intenzitě světla jsou posílány příliš často – v pokročilých nastaveních snižte frekvenci odeslání.
 - Jestliže zařízení asociovaná s detektorem v síti Z-Wave jsou odpojena od napájení, detektor se s nimi bude často opakovaně pokoušet spojit což povede k zkrácení životnosti baterie.

POZNÁMKA

Detektor je zařízení určené pro napájení z baterii. Použití baterii jiného typu než je předepsáno může způsobit jejich explozi. Vybité baterie nevyhazujte, ale předejte k recyklaci/zpracování.

POZNÁMKA

Detektor pohybu Fibaro podporuje funkce dálkové aktualizace software. Tato funkce je podporována řídicí jednotkou HC2 (dle verze firmware) a nemusí být podporována jednotkami jiných výrobců. Během aktualizace software detektor netluguje detekční část detektoru!


XV. POKROČILÉ NASTAVENÍ

Perioda probuzení

Definuje interval v sekundách, po kterém se detektor probudí ("Wake up") a naváže servisní spojení s řídicí jednotkou pro aktualizaci parametrů, asociací a aktualizaci software. Detektor se po každém probuzení pokusí navázat spojení s jednotkou.

Nastavení parametru perioda probuzení na hodnotu 0 zruší odesílání zprávy WAKE UP a detektor nebuse sám kontaktovat jednotku pro aktualizaci nastavení. Bude muset být probuzen manuálně, stiskem tlačítka B, které posílá navazující zprávu NODE INFO command frame.

Možné hodnoty: **0** nebo **5 - 65535** (0-65535)
Výchozí nastavení: 7200 (7200 sec = 2 hod).
Velikost parametru: **2 [byte]**

	POZNÁMKA <p>Je doporučeno nenastavovat interval probuzení (Wake Up) pod hodnotu 10 sekund. Krátký interval probuzení zkracuje životnost baterie a zpožďuje odesílání zpráv o událostech popřípadě je může zablokovat.</p>
-----------------------------------------------------------------------------------	----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

1. NASTAVENÍ CITLIVOSTI DETEKTORU POHYBU <p>Čím nižší hodnota tím vyšší citlivost PIR senzoru.</p> <p>Možné hodnoty: 8 - 255 Výchozí nastavení: 10 Velikost parametru: 1 [byte]</p>

2. DOBA NEAKTIVITY DETEKTORU <p>Časový úsek po prvním zachycení pohybu, po dobu kterého detektor nehlásí další pohyb. Po uplynutí tohoto času bude detektor opět detekovat pohyb. Čím delší je nastavení tohoto intervalu, tím delší bude životnost baterie. Je-li třeba aby detektor reagoval rychle, je možné dobu neaktivity zkrátit. Doba neaktivity by měla být kratší než trvání intervalu nastaveného v parametru 6.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 15 Vzorec pro výpočet času: čas [s]=0.5x(hodnota+1) Výchozí nastavení: 15 (8 seconds) Velikost parametru: 1 [byte]</p>

3. Počítadlo pulsů PIR senzoru (PULSE COUNTER) <p>Nastavuje počet detekovaných pohybů v detekčním diagramu nutných pro vyhlášení poplachu. Čím vyšší hodnota, tím méně citlivá detekce. Je doporučeno neměnit nastavenou výchozí hodnotu.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 3 Vzorec pro výpočet počtu pulsů: počet = (hodnota + 1) Výchozí nastavení: 1 (2 pulsy) Velikost parametru: 1 [byte]</p>

4. Okno detekce PIR senzoru (WINDOW TIME) <p>Interval, během kterého musí být detekován počet zachycených pohybů nastavený v parametru 3, aby detektor vyhlásil pohyb. Čím vyšší hodnota tím menší citlivost detektoru. Je doporučeno neměnit nastavenou výchozí hodnotu.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 3 Vzorec pro výpočet času: čas [s] = 4 x (hodnot + 1) Výchozí nastavení: 2 (12 seconds) Velikost parametru: 1 [byte]</p>

6. Odložení zrušení poplachu (alarm cancellation delay) <p>Odložení/Zpoždění zrušení poplachu po detekci pohybu. Poplach bude zrušen v řídicí jednotce a asociovaných zařízeních až po uplynutí tohoto zpoždění, i když už nebyl detekován další pohyb (uměle prodlužuje dobu signalizace poplachového stavu). Pohyb detekovaný během tohoto zpoždění způsobí restart tohoto časovače. V případě malých hodnot, pod 10 sec musí být změněna hodnta parametru 2 (DOBA NEAKTIVITY DETEKTORU) Možné hodnoty: 1 - 65535 Výchozí nastavení: 30 (30 seconds) Délka parametru: [2 byte]</p>

8. Režim provozování PIR SENSORu <p>Parametr určuje, během které části dne bude detektor fungovat jako detektor. Tento parametr ovlivňuje pouze hlášení o detekci potachu a asociace. Tamper, měření intenzity světla a teploty budou stále aktivní, bez ohledu na nastavení tohoto parametru.</p> <p>0 - PIR sensor vždy aktivní 1 - PIR sensor aktivní pouze během dne 2 - PIR sensor aktivní pouze během noci. Výchozí nastavení: 0 Délka parametru: 1 [byte]</p>

9. Nastavení jasu pro odlišení noci a dne (NIGHT / DAY) <p>Parametr určuje hodnotu rozdílu v intenzitě světla používanou pro určení, je-li považován stav za den či noc (použito v parametru 8).</p> <p>Možné hodnoty: 1 - 65535 Výchozí nastavení: 200 (200 lux) Délka parametru: 2 [bytes]</p>

12. Příkazy (Basic command frame) zrušení popl-vypínání zař. <p>Parametr určuje typ povelů posílaných zařízením přiřazeným do 1. skupiny asociací detektoru (aktivovaných při detekci pohybu).</p> <p>0 - BASIC ON a BASIC OFF (zap+vyp) povely posílají. 1 – posílán pouze povel BASIC ON (zap).</p>

2 - posílán pouze povel BASIC OFF (vyp).
Hodnoty povelů BASIC ON a BASIC OFF mohou být modifikovány některými dalšími parametry.

Výchozí nastavení: 0 Velikost parametru: 1 [byte]

14. Hodnota u příkazu Basic command frame <p>Hodnota 255 umožňuje zařízení zapnout (turn ON). V případě stmívače to znamená nastavení poslední použité hodnoty jasu. Tj. je-li stmívač nastaven na 30% a poté vypnut, pak při zapnutí povelem 255 se nastaví na hodnotu 30%.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 255 Výchozí nastavení: 255 Délka parametru: 1 [byte]</p>


16. Hodnota u příkazu VYP (Basic command frame OFF) <p>Povel je poslán v okamžiku zrušení poplachu, po uplynutí zpoždění zrušení poplachu (definovaného v parametru 6). Hodnota 0 umožňuje zařízení vypnout (turn OFF), a hodnota 255 umožňuje zařízení zapnout (turn ON). V případě stmívače znamená posílání hodnoty 255 nastavení poslední použité hodnoty jasu. Tj. je-li stmívač nastaven na 30% a poté vypnut, pak při zapnutí povelém 255 se nastaví na hodnotu 30%.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 255 Výchozí nastavení: 255 Délka parametru: 1 [byte]</p>

20. Citlivost ochranného ořtesového snímače (TAMPER) <p>Parametr určuje velikost změn v silách působících na detektor pohybu (zrychlení g) potřebné pro vyhlášení poplachu – detekce pokusu o narušení</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 122 (0.08 - 2g; vynásobit 0.016g; 0 = tamper vypnut) Výchozí nastavení: 15 (0.224g) Délka parametru: 1 [byte]</p> <p>22. Odložení/Zpoždění zrušení poplachu od ořtesového snímače (TAMPER ALARM CANCELLATION DELAY) <p>Zpoždění, po kterém je teprve zrušen poplach od ořtesového snímače, i když už nejsou detekovány ofesy. (uměle prodlužuje dobu signalizace poplachového stavu). Detekce ořesů během tohoto zpoždění neprodlouží toto zpoždění.</p> <p>Možné hodnoty: 1 - 65535 Výchozí nastavení: 30 (seconds) Délka parametru: 2 [byte]</p></p>

24. Provozní režimy ochranného ořtesového snímače (TAMPER OPERATING MODES) <p>Parametr určuje chování ochranného ořtesového snímače, a jak bude tento hlásit poplachy.</p> <p>0 – Alarm ochranného snímače je posílán jako „Sensor Alarm command class“ a zpráva o konci poplachu se neposílá.</p> <p>1 – Alarm ochranného snímače je posílán jako „Sensor Alarm command class“ a zpráva o konci poplachu „Cancellation“ se posílá po uplynutí zpoždění definovaného v parametru 22 (Tamper Alarm Cancellation Delay)</p> <p>2 - Alarm ochranného snímače je posílán jako „Sensor Alarm command class“ a zpráva o konci poplachu se neposílá. Informace o orientaci detektoru v prostoru (Sensor's orientation) se posílá povelém třídy „Fibar Command Class“ po uplynutí zpoždění definovaného v parametru 22.</p> <p>3 - Alarm ochranného snímače je posílán jako „Sensor Alarm command class“ a zpráva o konci poplachu „Cancellation“ se posílá po uplynutí zpoždění definovaného v parametru 22. Informace o orientaci detektoru v prostoru (Sensor's orientation) se posílá povelém třídy „Fibar Command Class“ po uplynutí zpoždění definovaného v parametru 22.</p> <p>4 – Je posílána hodnota maximální úrovně vibrací, zaznamenaných během periody nastavené v parametru 22.Zprávy se přestanou posílat v okamžiku, kdy ustanou vibrace. Hodnoty se je posílají jako „Sensor Alarm command class“. Hodnota zobrazená v poli „Hodnota' value“ (0 - 100) závisí na síle vibrací. Zpráva na asociovaná zařízení je posílána povelém třídy Sensor Alarm command class</p> <p>Možné hodnoty: 0 nebo 255 Výchozí nastavení: 0 Délka parametru: 1 [byte]</p> <p>26. Hromadné vysílání poplachu od ořtesového snímače (TAMPER ALARM BROADCAST MODE) <p>Parametr určuje, jestli zpráva o poplachu od ořtesového snímače bude odeslána hromadným vysíláním. Zprávy odeslané v režimu hromadného vysílání jsou posílány všem zařízením v dosahu detektoru (jestliže umožňují příjem takové zprávy).</p> <p>0 - poplach od ořtesového snímače nebude poslán hromadně 1 - poplach od ořtesového snímače bude poslán hromadně Výchozí nastavení: 0 Délka parametru: 1 [byte]</p></p>


40. Nastavení prahové hodnoty jasu pro odesílání zpráv (ILLUMINATION REPORT THRESHOLD) <p>Parametr určuje velikost změny intenzity světla, při které bude odeslána zpráva o změně do řídicí jednotky.</p> <p>Možné hodnoty: 0- 65535 (1 - 65535 lux; 0 = zprávy se neposílají) Výchozí nastavení: 200 (200 lux) Délka parametru: 2 [byte]</p>

42. Nastavení intervalu odesílání zpráv s hodnotou jasu <p>Nastavení trvání intervalu mezi odesílanými zprávami s hodnotou jasu. Zprávy se posílají, i když nenošlo ke změně intenzity světla.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 65535 (1 - 65535 s; 0 = zprávy se neposílají) Výchozí nastavení: 0 (zprávy se neposílají) Délka parametru: 2 [byte]</p>

	POZNÁMKA <p>Časté posílání zpráv zkracuje životnost baterií. Nastavení hodnoty parametru pod 5 může způsobit zablokování posílání zpráv o jasu.</p>
-------------------------------------------------------------------------------------	------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

60. Nastavení prahové hodnoty teploty pro odesílání zpráv <p>Parametr určuje velikost změny teloty, při které bude odeslána zpráva o změně do řídicí jednotky.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 255 (0,1 - 25.5 °C; 0 = zprávy se neposílají) Výchozí nastavení: 10 (1 °C) Délka parametru: 1 [byte]</p>

62. Nastavení intervalu provádění měření teploty <p>Nastavení trvání intervalu mezi prováděním měření (ne posílání) teploty. Časté provádění měření zkracuje životnost baterií.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 65535 (1 - 65535 s; 0 = teplota se neměří) Výchozí nastavení: 900 (900 s) Délka parametru: 2 [byte]</p>

	POZNÁMKA <p>Časté posílání zpráv zkracuje životnost baterií. Nastavení hodnoty parametru pod 5 může způsobit zablokování posílání zpráv o teplotě.</p>
-------------------------------------------------------------------------------------	---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

64. Nastavení intervalu odesílání zpráv s teplotou <p>Parametr určuje, jak často budou zprávy o teplotě posílány do řídicí jednotky.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 65535 (1 - 65535 s; 0 = zprávy se neposílají) Výchozí nastavení: 0 Délka parametru: 2 [byte]</p>

66. Kompenzační konstanta teploty (TEMPERATURE OFFSET) <p>Hodnota (opravná hodnota) bude přičtena k teplotě naměřené snímačem.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 100 (0 až 100 °C) nebo 64536 - 65535 (-100 to -0.10 °C) Výchozí nastavení: 0 Délka parametru: 2 [byte]</p>

80. Siganalizační režimy LED <p>Parametr určuje způsob chování LED po zachycení pohybu detektorem.</p> <p>Hodnoty 1 až 9 = jedno dlouhé bliknutí při zachycení pohybu. Další zayhčení pohybu nebude signalizováno až do zrušení poplachu.</p>

Hodnoty **10 až 16** = jedno dlouhé bliknutí při zachycení a nahlášení pohybu a krátké bliknutí při každém dalším zachycení pohybu.

Hodnoty **19 až 26** = jedno dlouhé bliknutí při zachycení a nahlášení pohybu a dvě krátké bliknutí při každém dalším zachycení pohybu.


0. LED vypnuta
1. Barva LED závisí na teplotě. Barva závisí na nastavení parametřů 86 a 87.
2. Režim svítitly - LED svítí 10 sekund bíle.
3. Bílá.
4. Červená.
5. Zelená.
6. Modrá.
7. Žlutá.
8. Modrozelená.
9. Tmavě červená/purpurová.
10. Barva LED závisí na teplotě. Nastavení v parametrech 86 a 87.
11. F Režim svítitly - LED svítí 10 sekund bíle. Každý další detekovaný pohyb prodlouží svit o 10 sekund.
12. Bílá.
13. Červená.
14. Zelená.
15. Modrá.
16. Žlutá.
17. Modrozelená
18. Tmavě červená/purpurová
19. Barva LED závisí na teplotě. Nastavení v parametrech 86 a 87.
20. Bílá
21. Červená
22. Zelená
23. Modrá
24. Žlutá
25. Modrozelená
26. Tmavě červená/purpurová

Výchozí nastavení: 10 Délka parametru: 1 [byte]

81. Nastavení jasu LED <p>Parametr určuje jas LED při signalizaci pohybu.</p> <p>Možné hodnoty: 0 - 100 (1 - 100%; 0 = jas určen intenzitou okolního světla – viz parametry 82 a 83) Výchozí nastavení: 50 Délka parametru: 1 [byte]</p>

82. Nastavení úrovně intenzity okolního osvětlení, pod níž se jas LED nastaví na 1% <p>Tento parametr je relevantní pouze je-li parametr 81 nastaven na hodnotu 0.</p> <p>Možné hodnoty: 0 až hodnota obsažená v parametru 83 Výchozí nastavení: 100 (100 lux) Délka parametru: 2 [bytes]</p>

83. Nastavení úrovně intenzity okolního osvětlení, nad níž se jas LED nastaví na 100% <p>Tento parametr je relevantní pouze, je-li parametr 81 nastaven na hodnotu 0.</p> <p>Možné hodnoty: hodnota obsažená v parametru 82 až 65535 Výchozí nastavení: 1 000 (1 000 lux) Délka parametru: 2 [bytes]</p>


	POZNÁMKA <p>Hodnota parametru 83 musí být vyšší než hodnota parametru 82.</p>
-------------------------------------------------------------------------------------	--------------------------------------------------------------------------------------

86. Minimání teplota při níž bude indikační LED signalizovat modrou barvou <p>Tento parametr je relevantní pouze, je-li parametr 80 příslušně nakonfigurován.</p> <p>Možné hodnoty: 0 až hodnota obsažená v parametru 87 (°C) Výchozí nastavení: 18 (18 °C) Délka parametru: 1 [byte]</p>

87. Maximální teplota, při níž bude indikační LED signalizovat červenou barvou <p>Tento parametr je relevantní pouze, je-li parametr 80 příslušně nakonfigurován.</p> <p>Možné hodnoty: hodnota obsažená v parametru 86 až 255 (°C) Výchozí nastavení: 28 (28 °C) Délka parametru: 1 [byte]</p>

89. indikace aktivace ochranného kontaktu pomocí LED <p>Aktivace ochranného kontaktu je signalizována rychlým blikáním bíle-červeně-modré barvy.</p> <p>0 - LED NEindikuje aktivaci ochranného senzoru (tamper). 1 - LED indikuje aktivaci ochranného senzoru (tamper). Výchozí nastavení: 1 Délka parametru: 1 [byte]</p>

XVI. Záruka

	Toto zařízení může spolupracovat se zařízeními certifikovanými dle standardu Z-Wave, a mělo by být kompatibilní i s certifikovanými zařízeními, vyráběnými jinými výrobci. Každé zařízení certifikované dle standardu Z-Wave může být začleněno do systému Fibaro.
---------------------------------------------------------------------------------------	---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

FIBARGROUP

V případě technických dotazů kontaktujte Vašeho dodavatele.

WWW. YATUN.CZ

YATUN, s.r.o.
V Olšinách 75
Praha 100 00
Česká republika
tel.: +420 222 364 491